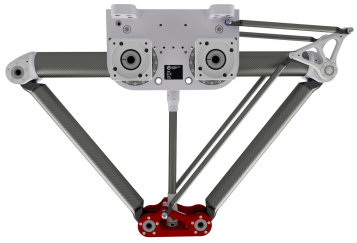
DuoPod RVS2-T1-750-15kg



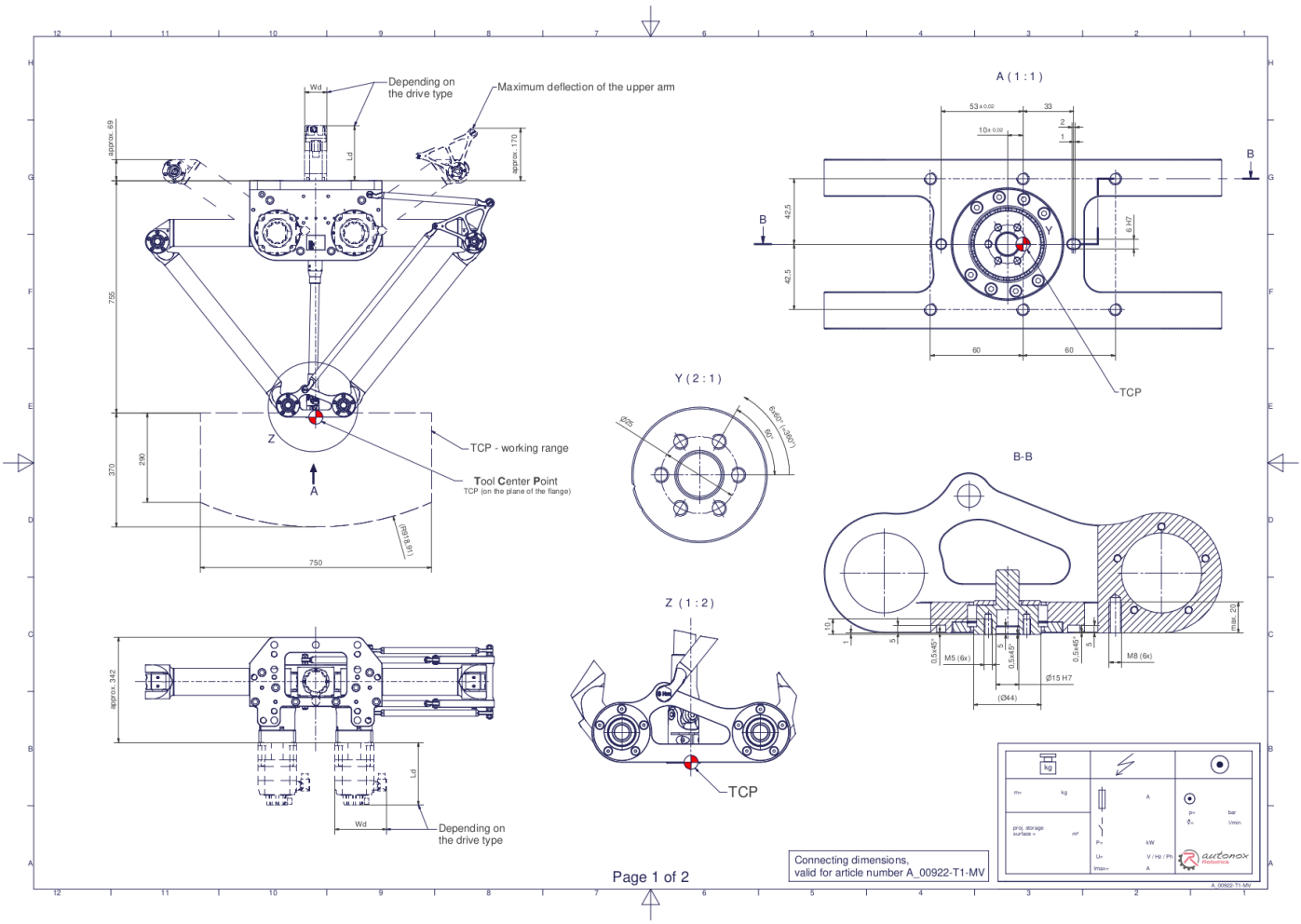
Artikelnummer: A_00922-T1-MV-FO

Spiegelverkehrte Variante: Ja

Schmierstoff-Variante: Lebensmitteltaugliche Schmierstoffe (FO)

Beschreibung:
Dieser Robotertyp basiert auf dem Prinzip der parallelen Kinematik. Alle Antriebe sind ortsfest am Roboterkopf montiert. Motorkabel werden nicht bewegt. Der Roboter hat zwei (2) translatorische Freiheitsgrade. Die Artikelnummer-Erweiterung 'MV' (Mirrored Version) kennzeichnet die spiegelverkehrte Variante der Mechanik. **Lieferumfang**
Robotermechanik inkl. Getriebe, Servomotor-Adapter, Gewinde-Schutzkappen, Transport- und Verpackungsanleitung

Anschlussmaße:



Downloads: Anschlussmaße (PDF) 3D Modell (STP) 3D Modell (PDF)

Wir verweisen auf unsere AGB und Nutzungsbedingungen.

© 2025 autonox Robotics GmbH | www.autonox.com

Technische Daten:

Verwendungsbereich	Standard (nicht hygienisch)
Kinematik	Parallel
Translatorische Freiheitsgrade (X,Y,Z)	2
Rotatorische Freiheitsgrade (α,ß,γ)	0
Nenntraglast [kg|lbs] *	15 | 33.1
Arbeitsbereichs-Breite [mm|in]	750 | 29.5
Arbeitshöhe außen [mm|in]	290 | 11.4
Arbeitshöhe Mitte [mm|in]	370 | 14.6
Abtriebsform der Werkzeugbetätigung	Flansch (T)
Anzahl der Werkzeugbetätigungen (Teleskopwelle(n))	1
Max. Drehmoment der Werkzeugbetätigung T/TS1 am Abtrieb [Nm|in.lbs]	26,8 | 237.2
Nenndrehmoment der Werkzeugbetätigung T/TS1 am Abtrieb [Nm|in.lbs]	26,8 | 237.2
Max. Drehzahl der Werkzeugbetätigung T/TS1 am Abtrieb [1/min]	750
Nenndrehzahl der Werkzeugbetätigung T/TS1 am Abtrieb [1/min]	400
Lagertyp der Teleskopwelle(n)	Wälzlager
Lagertyp der Armgelenke	Wälzlager
Schmierstoffe der Lagerstellen	Lebensmitteltauglich (FO)
Schmierstoffe der Getriebe	Lebensmitteltauglich (FO)
Reinigung	Kein Hochdruck
Umgebungstemperatur [°C|°F]	0 bis +40 | +32 bis +104
Relative Luftfeuchtigkeit [%]	95 (kondensationsfrei)
Einbaulage	Boden, Decke, Wand (auf Anfrage), Winkel (auf Anfrage)
Gewicht der Robotermechanik ohne Antriebstechnik (insb. Motoren) [kg|lbs]	53 | 116.8

* Die angegebenen Werte sind Nominalangaben (Nenntraglast bezogen auf eine Nennleistung) und können in der Praxis je nach Applikation (Werkzeugdaten, Lastabstände, Reduzierung (teilweise) der Nennleistung bei Verwendung lebensmitteltauglicher Schmierstoffe, ...) abweichen. Bitte beachten Sie hierfür unsere technischen Datenblätter zur Belastbarkeit.

Wir verweisen auf unsere AGB und Nutzungsbedingungen.

© 2025 autonox Robotics GmbH | www.autonox.com