

Produkt-Datenblatt https://autonoxfinder.com/de/A_00911-ATS

Download-Datum: 18.12.2025 Download-Uhrzeit: 12:21 UTC

DuoPod RVS2-ATS-750-3kg

Artikelnummer: A_00911-ATS

Schmierstoff-Variante: Synthetische Schmierstoffe



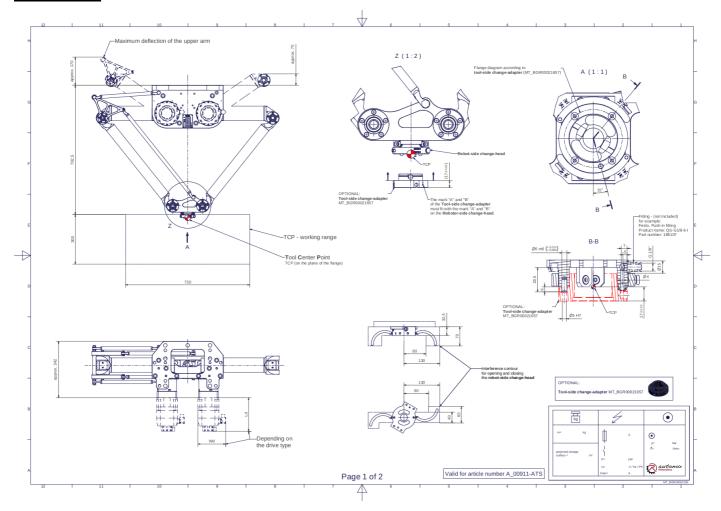
Beschreibung:

Dieser Robotertyp basiert auf dem Prinzip der parallelen Kinematik. Alle Antriebe sind ortsfest am Roboterkopf montiert. Motorkabel werden nicht bewegt. Der Roboter hat zwei (2) translatorische Freiheitsgrade.

Lieferumfang:

Robotermechanik inkl. Getriebe, Servomotor-Adapter, Gewinde-Schutzkappen, Transport- und Verpackungsanleitung

Anschlussmaße:



<u>Downloads:</u> Anschlussmaße (PDF) <u>3D Modell (STP)</u> <u>3D Modell (PDF)</u>



Produkt-Datenblatt https://autonoxfinder.com/de/A_00911-ATS

Download-Datum: 18.12.2025 Download-Uhrzeit: 12:21 UTC

Technische Daten:

Verwendungsbereich	Standard (night hygianisch)	
	Standard (nicht hygienisch)	
Kinematik	Parallel	
Translatorische Freiheitsgrade (X,Y,Z)	2	
Rotatorische Freiheitsgrade (α,β,γ)	0	
Nenntraglast [kg lbs] *	3 6.6	
Arbeitsbereichs-Breite [mm in]	750 29.5	
Arbeitshöhe außen [mm in]	300 11.8	
Arbeitshöhe Mitte [mm in]	370 14.6	
Manuelles Werkzeugwechsel-System ATS	4fache Medienübertragung (Druckluft 6 bar 87.0 psi / Vakuum -850 mbar -12.3 psi / kleinster Innendurchmesser 4 mm 0.16 in)	
Lagertyp der Armgelenke	Wälzlager	
Schmierstoffe der Lagerstellen	Synthetisch	
Schmierstoffe der Getriebe	Synthetisch	
Reinigung	Kein Hochdruck	
Umgebungstemperatur [°C °F]	0 bis +40 +32 bis +104	
Relative Luftfeuchtigkeit [%]	95 (kondensationsfrei)	
Einbaulage	Boden, Decke, Wand (auf Anfrage), Winkel (auf Anfrage)	
Gewicht der Robotermechanik ohne Antriebstechnik (insb. Motoren) [kg lbs]	50 110.2	
Reinigung	Kein Hochdruck	

^{*} Die angegebenen Werte sind Nominalangaben (Nenntraglast bezogen auf eine Nennleistung) und können in der Praxis je nach Applikation (Werkzeugdaten, Lastabstände, Reduzierung (teilweise) der Nennleistung bei Verwendung lebensmitteltauglicher Schmierstoffe, ...) abweichen. Bitte beachten Sie hierfür unsere technischen Datenblätter zur Belastbarkeit.

Getriebe-Artikelnummer für diese Robotermechanik:

Funktion	Artikelnummer	Dokument
Antrieb der Oberarme	MT_BGR00020777-U-xx	Betriebsanleitung Getriebe Typ 3 (PDF)