

# DuoPod RVS3Y-750-3kg

**Artikelnummer:** A\_00900-FO

**Spiegelverkehrte Variante:** Nein

**Schmierstoff-Variante:** Lebensmitteltaugliche Schmierstoffe (FO)



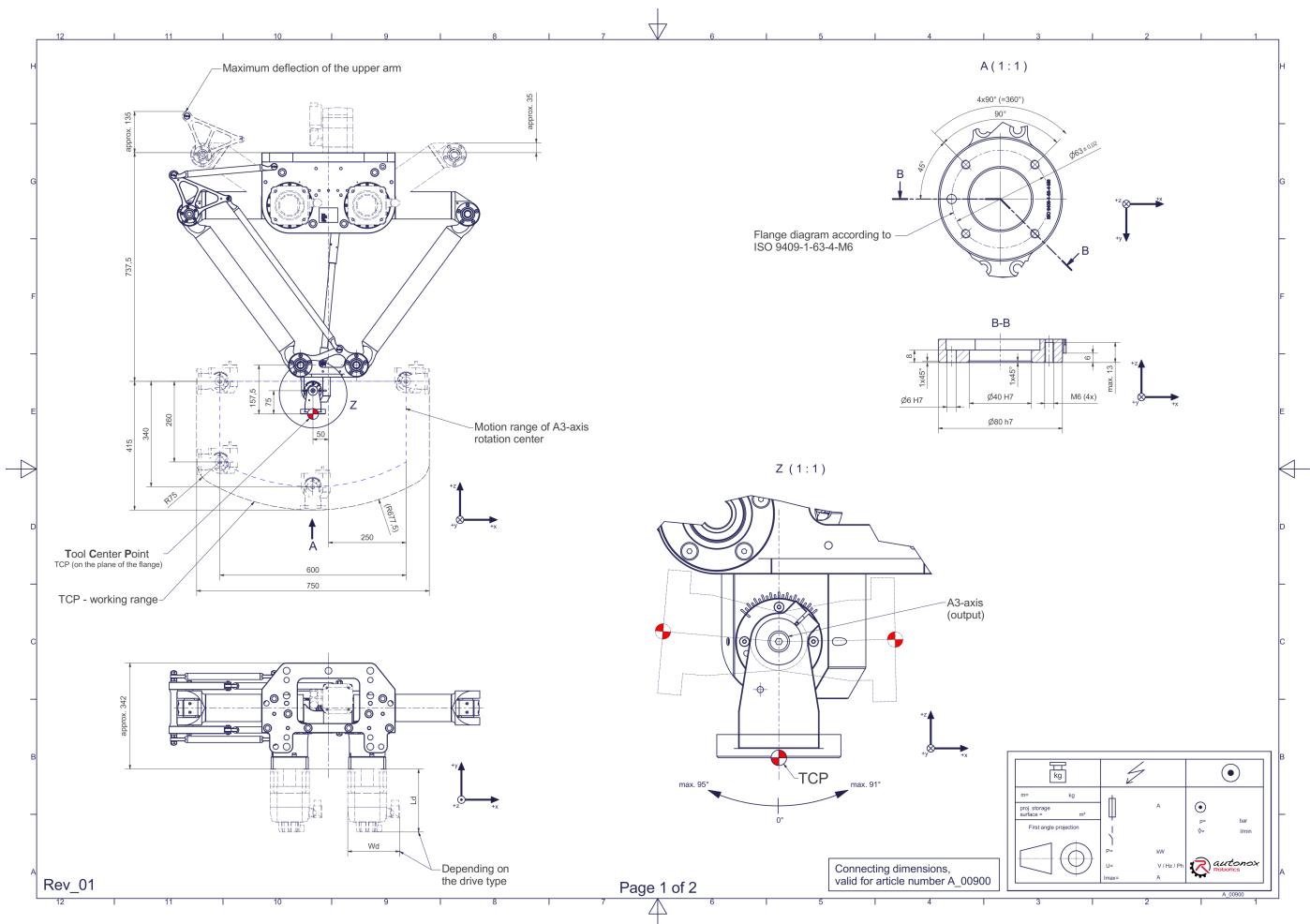
## Beschreibung:

Dieser RoboterTyp basiert auf dem Prinzip der parallelen Kinematik. Alle Antriebe sind ortsfest am Roboterkopf montiert. Motorkabel werden nicht bewegt. Der Roboter hat zwei (2) translatorische und einen (1) rotatorischen Freiheitsgrad(e).

#### Lieferumfang:

**Robotermechanik inkl. Getriebe, Servomotor-Adapter, Gewinde-Schutzkappen, Transport- und Verpackungsanleitung**

### **Anschlussmaße:**



**Downloads:** [Anschlussmaße \(PDF\)](#) [3D Modell \(STP\)](#) [3D Modell \(PDF\)](#)

**Wir verweisen auf unsere [AGB](#) und [Nutzungsbedingungen](#).**

## Technische Daten:

<b>Verwendungsbereich</b>	Standard (nicht hygienisch)
<b>Kinematik</b>	Parallel
<b>Translatorische Freiheitsgrade (X,Y,Z)</b>	2
<b>Rotatorische Freiheitsgrade (α,β,γ)</b>	1
<b>Nenngewicht [kg lbs] *</b>	3   6.6
<b>Arbeitsbereichs-Breite [mm in]</b>	750   29.5
<b>Arbeitshöhe außen [mm in]</b>	260   10.2
<b>Arbeitshöhe Mitte [mm in]</b>	415   16.3
<b>Max. Drehmoment der Rotation β um Y am Abtrieb [Nm in.lbs]</b>	16   141.6
<b>Nenndrehmoment der Rotation β um Y am Abtrieb [Nm in.lbs]</b>	16   141.6
<b>Max. Drehzahl der Rotation β um Y am Abtrieb [1/min]</b>	82
<b>Nenndrehzahl der Rotation β um Y am Abtrieb [1/min]</b>	82
<b>Lagertyp der Teleskopwelle(n)</b>	Wälzlager
<b>Lagertyp der Armgelenke</b>	Wälzlager
<b>Schmierstoffe der Lagerstellen</b>	Lebensmittelzugelassen (FO)
<b>Schmierstoffe der Getriebe</b>	Lebensmittelzugelassen (FO)
<b>Reinigung</b>	Kein Hochdruck
<b>Umgebungstemperatur [°C °F]</b>	0 bis +40   +32 bis +104
<b>Relative Luftfeuchtigkeit [%]</b>	95 (kondensationsfrei)
<b>Einbaulage</b>	Boden, Decke, Wand (auf Anfrage), Winkel (auf Anfrage)
<b>Gewicht der Robotermechanik ohne Antriebstechnik (insb. Motoren) [kg lbs]</b>	53   116.8

\* Die angegebenen Werte sind Nominalangaben (Nenngewicht bezogen auf eine Nennleistung) und können in der Praxis je nach Applikation (Werkzeugdaten, Lastabstände, Reduzierung (teilweise) der Nennleistung bei Verwendung lebensmittelzugeließlicher Schmierstoffe, ...) abweichen. Bitte beachten Sie hierfür unsere technischen Datenblätter zur Belastbarkeit.

## Getriebe-Artikelnummer für diese Robotermechanik:

Funktion	Artikelnummer	Dokument
Antrieb der Oberarme	MT_BGR00102242-xx-FO	Betriebsanleitung Getriebe Typ 3 (PDF)