



## Technische Daten:

|  |  |
|--|--|
| Verwendungsbereich   | Standard (nicht hygienisch)  |
| Kinematik  | Parallel   |
| Translatorische Freiheitsgrade (X,Y,Z)                             | 2  |
| Rotatorische Freiheitsgrade ( $\alpha,\beta,\gamma$ )              | 1  |
| Nenntraglast [kg   lbs] *  | 3   6.6  |
| Arbeitsbereichs-Breite [mm   in]                                   | 800   31.5   |
| Arbeitshöhe außen [mm   in]  | 260   10.2   |
| Arbeitshöhe Mitte [mm   in]  | 432,5   17   |
| Manuelles Werkzeugwechsel-System ATS                               | 4fache Medienübertragung (Druckluft 6 bar   87.0 psi / Vakuum -850 mbar   -12.3 psi / kleinster Innendurchmesser 4 mm   0.16 in) |
| Max. Drehmoment der Rotation $\beta$ um Y am Abtrieb [Nm   in.lbs] | 16   141.6   |
| Nennmoment der Rotation $\beta$ um Y am Abtrieb [Nm   in.lbs]      | 16   141.6   |
| Max. Drehzahl der Rotation $\beta$ um Y am Abtrieb [1/min]         | 82   |
| Nennzahl der Rotation $\beta$ um Y am Abtrieb [1/min]              | 82   |
| Lagertyp der Teleskopwelle(n)                                      | Wälzlager  |
| Lagertyp der Armgelenke  | Wälzlager  |
| Schmierstoffe der Getriebe   | Synthetisch  |
| Reinigung  | Kein Hochdruck   |
| Umgebungstemperatur [°C   °F]                                      | 0 bis +40   +32 bis +104   |
| Relative Luftfeuchtigkeit [%]                                      | 95 (kondensationsfrei)   |
| Einbaulage   | Boden, Decke, Wand (auf Anfrage), Winkel (auf Anfrage)   |

\* Die angegebenen Werte sind Nominalangaben (Nenntraglast bezogen auf eine Nennleistung) und können in der Praxis je nach Applikation (Werkzeugdaten, Lastabstände, Reduzierung (teilweise) der Nennleistung bei Verwendung lebensmitteltauglicher Schmierstoffe, ...) abweichen. Bitte beachten Sie hierfür unsere technischen Datenblätter zur Belastbarkeit.

## Getriebe-Artikelnummer für diese Robotermechanik:

| Funktion             | Artikelnummer       | Dokument                               |
|----------------------|---------------------|--|
| Antrieb der Oberarme | MT_BGR00021002-U-xx | Betriebsanleitung Getriebe Typ 3 (PDF) |