Download-Datum: 07.12.2025 Download-Uhrzeit: 07:44 UTC

DELTA RL4-T1-1400-12kg

Artikelnummer: A_00829-T1-FO

Schmierstoff-Variante: Lebensmitteltaugliche Schmierstoffe (FO)



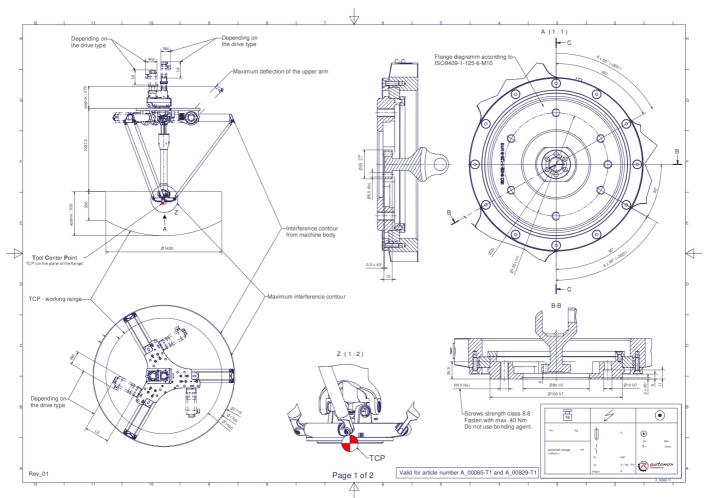
Beschreibung:

Dieser Robotertyp basiert auf dem Prinzip der parallelen Kinematik. Alle Antriebe sind ortsfest am Roboterkopf montiert. Motorkabel werden nicht bewegt. Der Roboter hat drei (3) translatorische und einen (1) rotatorischen Freiheitsgrad(e).

Lieferumfang:

Robotermechanik inkl. Getriebe, Servomotor-Adapter, Gewinde-Schutzkappen, Transport- und Verpackungsanleitung

Anschlussmaße:



<u>Downloads:</u> Anschlussmaße (PDF) <u>3D Modell (STP)</u> <u>3D Modell (PDF)</u>



Produkt-Datenblatt https://autonoxfinder.com/de/A_00829-T1-FO

Download-Datum: 07.12.2025 Download-Uhrzeit: 07:44 UTC

Technische Daten:

Kinematik Parallel Translatorische Freiheitsgrade (X,Y,Z) 3 Rotatorische Freiheitsgrade (α,β,γ) 1 Nenntraglast [kg lbs] * 12 26.5	
Rotatorische Freiheitsgrade (α,β,γ)	
C,p	
Nenntraglast [kg lbs] * 12 26.5	
Arbeitsbereichs-Durchmesser [mm in] 1400 55.1	
Arbeitshöhe außen [mm in] 350 13.8	
Arbeitshöhe Mitte [mm in] 533 21.0	
Abtriebsform der Werkzeugbetätigung Flansch (T)	
Anzahl der Werkzeugbetätigungen (Teleskopwelle(n))	
Max. Drehmoment der Rotation y um Z am Abtrieb [Nm in.lbs] 240 2124.2	
Nenndrehmoment der Rotation y um Z am Abtrieb [Nm in.lbs] 240 2124.2	
Max. Drehzahl der Rotation y um Z am Abtrieb [1/min] 177	
Nenndrehzahl der Rotation y um Z am Abtrieb [1/min] 124	
Max. Drehmoment der Werkzeugbetätigung T/TS1 am Abtrieb [Nm in.lbs] 40 354.0	
Nenndrehmoment der Werkzeugbetätigung T/TS1 am Abtrieb [Nm in.lbs] 23 203.6	
Max. Drehzahl der Werkzeugbetätigung T/TS1 am Abtrieb [1/min] 171	
Nenndrehzahl der Werkzeugbetätigung T/TS1 am Abtrieb [1/min] 114	
Lagertyp der Teleskopwelle(n) Wälzlager	
Lagertyp der Armgelenke Wälzlager	
Schmierstoffe der Lagerstellen Lebensmitteltau	glich (FO)
Schmierstoffe der Getriebe Lebensmitteltau	glich (FO)
Reinigung Kein Hochdruck	
Umgebungstemperatur [°C °F] 0 bis +40 +32 b	ois +104
Relative Luftfeuchtigkeit [%] 95 (kondensatio	nsfrei)
Einbaulage Boden, Decke, W	Vand (auf Anfrage), Winkel (auf Anfrage)
Gewicht der Robotermechanik ohne Antriebstechnik (insb. Motoren) [kg lbs] 125 275.6	

^{*} Die angegebenen Werte sind Nominalangaben (Nenntraglast bezogen auf eine Nennleistung) und können in der Praxis je nach Applikation (Werkzeugdaten, Lastabstände, Reduzierung (teilweise) der Nennleistung bei Verwendung lebensmitteltauglicher Schmierstoffe, ...) abweichen. Bitte beachten Sie hierfür unsere technischen Datenblätter zur Belastbarkeit.