

Produkt-Datenblatt https://autonoxfinder.com/de/A_00806-FQ

Download-Datum: 02.12.2025 Download-Uhrzeit: 02:27 UTC

DELTA RL4-400-0,5kg

Artikelnummer: A 00806-FO

Schmierstoff-Variante: Lebensmitteltaugliche Schmierstoffe (FO)



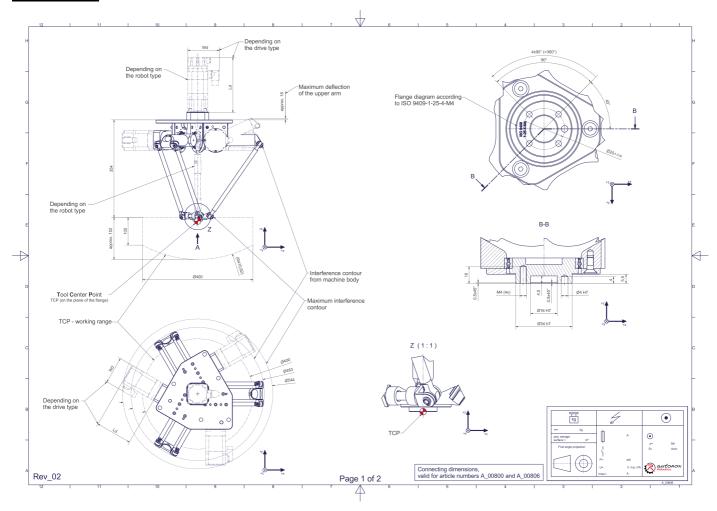
Beschreibung:

Dieser Robotertyp basiert auf dem Prinzip der parallelen Kinematik. Alle Antriebe sind ortsfest am Roboterkopf montiert. Motorkabel werden nicht bewegt. Der Roboter hat drei (3) translatorische und einen (1) rotatorischen Freiheitsgrad(e).

Lieferumfang:

Robotermechanik inkl. Getriebe, Servomotor-Adapter, Gewinde-Schutzkappen, Transport- und Verpackungsanleitung

Anschlussmaße:



<u>Downloads:</u> Anschlussmaße (PDF) <u>3D Modell (STP)</u> <u>3D Modell (PDF)</u>



Produkt-Datenblatt https://autonoxfinder.com/de/A_00806-FQ

Download-Datum: 02.12.2025 Download-Uhrzeit: 02:27 UTC

Technische Daten:

Verwendungsbereich	Standard (nicht hygienisch)	
•	· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	
Kinematik	Parallel	
Translatorische Freiheitsgrade (X,Y,Z)	3	
Rotatorische Freiheitsgrade (α,β,γ)	1	
Nenntraglast [kg lbs] *	0,5 1.1	
Arbeitsbereichs-Durchmesser [mm in]	400 15.7	
Arbeitshöhe außen [mm in]	100 3.9	
Arbeitshöhe Mitte [mm in]	152 6.0	
Max. Drehmoment der Rotation y um Z am Abtrieb [Nm in.lbs]	5,5 48.7	
Nenndrehmoment der Rotation y um Z am Abtrieb [Nm in.lbs]	5,5 48.7	
Max. Drehzahl der Rotation y um Z am Abtrieb [1/min]	800	
Nenndrehzahl der Rotation y um Z am Abtrieb [1/min]	800	
Lagertyp der Teleskopwelle(n)	Wälzlager	
Lagertyp der Armgelenke	Wälzlager	
Schmierstoffe der Getriebe	Lebensmitteltauglich (FO)	
Reinigung	Kein Hochdruck	
Umgebungstemperatur [°C °F]	0 bis +40 +32 bis +104	
Relative Luftfeuchtigkeit [%]	95 (kondensationsfrei)	
Einbaulage	Boden, Decke, Wand (auf Anfrage), Winkel (auf Anfrage)	
Gewicht der Robotermechanik ohne Antriebstechnik (insb. Motoren) [kg lbs]	9,7 21.4	

^{*} Die angegebenen Werte sind Nominalangaben (Nenntraglast bezogen auf eine Nennleistung) und können in der Praxis je nach Applikation (Werkzeugdaten, Lastabstände, Reduzierung (teilweise) der Nennleistung bei Verwendung lebensmitteltauglicher Schmierstoffe, ...) abweichen. Bitte beachten Sie hierfür unsere technischen Datenblätter zur Belastbarkeit.

Getriebe-Artikelnummer für diese Robotermechanik:

Funktion	Artikelnummer	Dokument
Antrieb der Oberarme	MT_BGR00104736-xx-FO	Betriebsanleitung Getriebe Typ 3 (PDF)