



## Technische Daten:

Verwendungsbereich	Hygienisch 'HHD'
Kinematik	Parallel
Translatorische Freiheitsgrade (X,Y,Z)	2
Rotatorische Freiheitsgrade ( $\alpha, \beta, \gamma$ )	1
Nenntraglast [kg   lbs] *	12   26.5
Arbeitsbereichs-Breite [mm   in]	400   15.7
Arbeitshöhe außen [mm   in]	220   8.7
Abtriebsform der Werkzeugbetätigung	Flansch (T)
Anzahl der Werkzeugbetätigungen (Teleskopwelle(n))	1
Max. Drehmoment der Rotation $\gamma$ um Z am Abtrieb [Nm   in.lbs]	110   973.6
Nennmoment der Rotation $\gamma$ um Z am Abtrieb [Nm   in.lbs]	110   973.6
Max. Drehzahl der Rotation $\gamma$ um Z am Abtrieb [1/min]	260
Nennzahl der Rotation $\gamma$ um Z am Abtrieb [1/min]	160
Max. Drehmoment der Werkzeugbetätigung T/TS1 am Abtrieb [Nm   in.lbs]	13,1   115.9
Nennmoment der Werkzeugbetätigung T/TS1 am Abtrieb [Nm   in.lbs]	13,1   115.9
Max. Drehzahl der Werkzeugbetätigung T/TS1 am Abtrieb [1/min]	450
Nennzahl der Werkzeugbetätigung T/TS1 am Abtrieb [1/min]	300
Lagertyp der Teleskopwelle(n)	Wälzlager
Lagertyp der Armgelenke	Wälzlager
Schmierstoffe der Lagerstellen	Lebensmitteltauglich (FO)
Schmierstoffe der Getriebe	Lebensmitteltauglich (FO)
Reinigung	Bis 28 bar   406 psi Hochdruck
Schutzklasse	IP69K
Umgebungstemperatur [°C   °F]	0 bis +40   +32 bis +104
Relative Luftfeuchtigkeit [%]	95 (kondensationsfrei)
Einbaulage	Decke, Wand (auf Anfrage), Winkel (auf Anfrage)
Gewicht der Robotermechanik ohne Antriebstechnik (insb. Motoren) [kg   lbs]	146   321.9

\* Die angegebenen Werte sind Nominalangaben (Nenntraglast bezogen auf eine Nennleistung) und können in der Praxis je nach Applikation (Werkzeugdaten, Lastabstände, Reduzierung (teilweise) der Nennleistung bei Verwendung lebensmitteltauglicher Schmierstoffe, ...) abweichen. Bitte beachten Sie hierfür unsere technischen Datenblätter zur Belastbarkeit.