

HHD DuoPod RVS3-T1-400-12kg

Artikelnummer: A_00099-T1-FO

Schmierstoff-Variante: Lebensmittelzugelassene Schmierstoffe (FO)



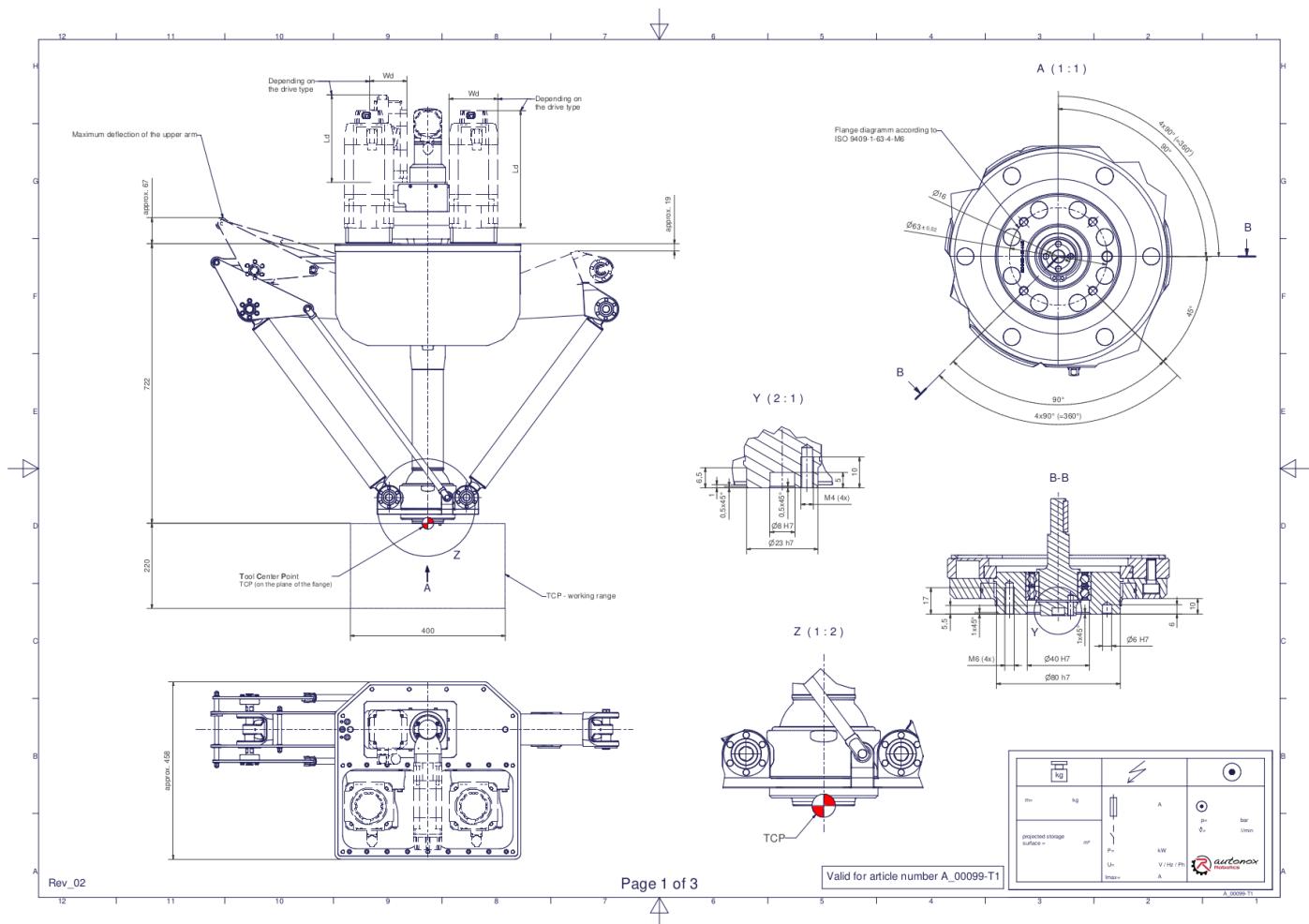
Beschreibung:

Dieser Roboter Typ basiert auf dem Prinzip der parallelen Kinematik. Alle Antriebe sind ortsfest am Roboterkopf montiert. Motorkabel werden nicht bewegt. Der Roboter hat zwei (2) translatorische und einen (1) rotatorischen Freiheitsgrad(e).

Lieferumfang:

Robotermechanik inkl. Getriebe, Servomotor-Adapter, Transport- und Verpackungsanleitung

Anschlussmaße:



Downloads: [Anschlussmaße \(PDF\)](#) [3D Modell \(STP\)](#) [3D Modell \(PDF\)](#)

Wir verweisen auf unsere AGB und Nutzungsbedingungen.

Technische Daten:

| | |
|--|---|
| Verwendungsbereich | Hygienisch 'HHD' |
| Kinematik | Parallel |
| Translatorische Freiheitsgrade (X,Y,Z) | 2 |
| Rotatorische Freiheitsgrade (α,β,γ) | 1 |
| Nenngewicht [kg lbs] * | 12 26.5 |
| Arbeitsbereichs-Breite [mm in] | 400 15.7 |
| Arbeitshöhe außen [mm in] | 220 8.7 |
| Abtriebsform der Werkzeugbetätigung | Flansch (T) |
| Anzahl der Werkzeugbetätigungen (Teleskopwelle(n)) | 1 |
| Max. Drehmoment der Rotation y um Z am Abtrieb [Nm in.lbs] | 110 973.6 |
| Nenndrehmoment der Rotation y um Z am Abtrieb [Nm in.lbs] | 110 973.6 |
| Max. Drehzahl der Rotation y um Z am Abtrieb [1/min] | 260 |
| Nenndrehzahl der Rotation y um Z am Abtrieb [1/min] | 160 |
| Max. Drehmoment der Werkzeugbetätigung T/TS1 am Abtrieb [Nm in.lbs] | 13,1 115.9 |
| Nenndrehmoment der Werkzeugbetätigung T/TS1 am Abtrieb [Nm in.lbs] | 13,1 115.9 |
| Max. Drehzahl der Werkzeugbetätigung T/TS1 am Abtrieb [1/min] | 450 |
| Nenndrehzahl der Werkzeugbetätigung T/TS1 am Abtrieb [1/min] | 300 |
| Lagertyp der Teleskopwelle(n) | Wälzlager |
| Lagertyp der Armgelenke | Wälzlager |
| Schmierstoffe der Lagerstellen | Lebensmitteltauglich (FO) |
| Schmierstoffe der Getriebe | Lebensmitteltauglich (FO) |
| Reinigung | Bis 28 bar 406 psi Hochdruck |
| Schutzklasse | IP69K |
| Umgebungstemperatur [°C °F] | 0 bis +40 +32 bis +104 |
| Relative Luftfeuchtigkeit [%] | 95 (kondensationsfrei) |
| Einbaulage | Decke, Wand (auf Anfrage), Winkel (auf Anfrage) |
| Gewicht der Robotermechanik ohne Antriebstechnik (insb. Motoren) [kg lbs] | 146 321.9 |

* Die angegebenen Werte sind Nominalangaben (Nenngewicht bezogen auf eine Nennleistung) und können in der Praxis je nach Applikation (Werkzeugdaten, Lastabstände, Reduzierung (teilweise) der Nennleistung bei Verwendung lebensmitteltauglicher Schmierstoffe, ...) abweichen. Bitte beachten Sie hierfür unsere technischen Datenblätter zur Belastbarkeit.