



## Technische Daten:

Verwendungsbereich	Standard (nicht hygienisch)
Kinematik	Parallel
Translatorische Freiheitsgrade (X,Y,Z)	3
Rotatorische Freiheitsgrade ( $\alpha, \beta, \gamma$ )	2
Nenntraglast [kg   lbs] *	1   2.2
Arbeitsbereichs-Durchmesser [mm   in]	750   29.5
Arbeitshöhe außen [mm   in]	185   7.3
Max. Drehmoment der Rotation $\alpha/\beta$ um X/Y am Abtrieb [Nm   in.lbs]	16   141.6
Nennmoment der Rotation $\alpha/\beta$ um X/Y am Abtrieb [Nm   in.lbs]	16   141.6
Max. Drehzahl der Rotation $\alpha/\beta$ um X/Y am Abtrieb [1/min]	82
Nennzahl der Rotation $\alpha/\beta$ um X/Y am Abtrieb [1/min]	82
Max. Drehmoment der Rotation $\gamma$ um Z am Abtrieb [Nm   in.lbs]	13   115.1
Nennmoment der Rotation $\gamma$ um Z am Abtrieb [Nm   in.lbs]	12,4   109.7
Max. Drehzahl der Rotation $\gamma$ um Z am Abtrieb [1/min]	500
Nennzahl der Rotation $\gamma$ um Z am Abtrieb [1/min]	380
Lagertyp der Teleskopwelle(n)	Wälzlager: Rotation $\alpha/\beta$ um X/Y; Gleitlager: Rotation $\gamma$ um Z
Lagertyp der Armgelenke	Wälzlager
Schmierstoffe der Lagerstellen	Lebensmitteltauglich (FO)
Schmierstoffe der Getriebe	Lebensmitteltauglich (FO)
Reinigung	Kein Hochdruck
Umgebungstemperatur [°C   °F]	0 bis +40   +32 bis +104
Relative Luftfeuchtigkeit [%]	95 (kondensationsfrei)
Einbaulage	Boden, Decke, Wand (auf Anfrage), Winkel (auf Anfrage)
Gewicht der Robotermechanik ohne Antriebstechnik (insb. Motoren) [kg   lbs]	30   66.1

\* Die angegebenen Werte sind Nominalangaben (Nenntraglast bezogen auf eine Nennleistung) und können in der Praxis je nach Applikation (Werkzeugdaten, Lastabstände, Reduzierung (teilweise) der Nennleistung bei Verwendung lebensmitteltauglicher Schmierstoffe, ...) abweichen. Bitte beachten Sie hierfür unsere technischen Datenblätter zur Belastbarkeit.