

## Produkt-Datenblatt <a href="https://autonoxfinder.com/de/A\_00034-T1">https://autonoxfinder.com/de/A\_00034-T1</a>

Download-Datum: 07.12.2025 Download-Uhrzeit: 13:18 UTC

### **DELTA RL4-T1-600-3kg**

Artikelnummer: A\_00034-T1

**Schmierstoff-Variante:** Synthetische Schmierstoffe



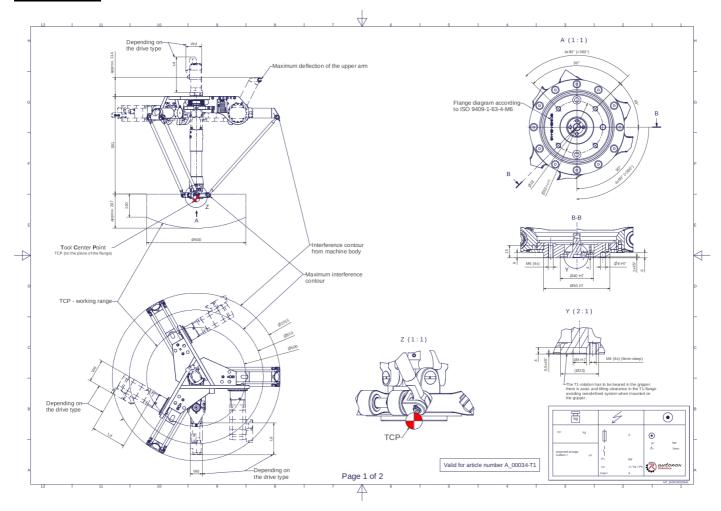
#### **Beschreibung:**

Dieser Robotertyp basiert auf dem Prinzip der parallelen Kinematik. Alle Antriebe sind ortsfest am Roboterkopf montiert. Motorkabel werden nicht bewegt. Der Roboter hat drei (3) translatorische und einen (1) rotatorischen Freiheitsgrad(e).

#### Lieferumfang:

Robotermechanik inkl. Getriebe, Servomotor-Adapter, Gewinde-Schutzkappen, Transport- und Verpackungsanleitung

#### Anschlussmaße:



<u>Downloads:</u> Anschlussmaße (PDF) <u>3D Modell (STP)</u> <u>3D Modell (PDF)</u>



# Produkt-Datenblatt <a href="https://autonoxfinder.com/de/A\_00034-T1">https://autonoxfinder.com/de/A\_00034-T1</a>

Download-Datum: 07.12.2025 Download-Uhrzeit: 13:18 UTC

#### **Technische Daten:**

Verwendungsbereich	Standard (nicht hygienisch)
Kinematik	Parallel
Translatorische Freiheitsgrade (X,Y,Z)	3
Rotatorische Freiheitsgrade $(\alpha,\beta,\gamma)$	1
Nenntraglast [kg lbs] *	3   6.6
Arbeitsbereichs-Durchmesser [mm in]	600   23.6
Arbeitshöhe außen [mm in]	140   5.5
Arbeitshöhe Mitte [mm in]	207   8.1
Abtriebsform der Werkzeugbetätigung	Flansch (T)
Anzahl der Werkzeugbetätigungen (Teleskopwelle(n))	1
Max. Drehmoment der Rotation γ um Z am Abtrieb [Nm in.lbs]	40   354.0
Nenndrehmoment der Rotation y um Z am Abtrieb [Nm in.lbs]	36   318.6
Max. Drehzahl der Rotation y um Z am Abtrieb [1/min]	321
Nenndrehzahl der Rotation y um Z am Abtrieb [1/min]	214
Max. Drehmoment der Werkzeugbetätigung T/TS1 am Abtrieb [Nm in.lbs]	5,5   48.7
Nenndrehmoment der Werkzeugbetätigung T/TS1 am Abtrieb [Nm in.lbs]	5,5   48.7
Max. Drehzahl der Werkzeugbetätigung T/TS1 am Abtrieb [1/min]	800
Nenndrehzahl der Werkzeugbetätigung T/TS1 am Abtrieb [1/min]	800
Lagertyp der Teleskopwelle(n)	Wälzlager
Lagertyp der Armgelenke	Wälzlager
Schmierstoffe der Lagerstellen	Synthetisch
Schmierstoffe der Getriebe	Synthetisch
Reinigung	Kein Hochdruck
Umgebungstemperatur [°C °F]	0 bis +40   +32 bis +104
Relative Luftfeuchtigkeit [%]	95 (kondensationsfrei)
Einbaulage	Boden, Decke, Wand (auf Anfrage), Winkel (auf Anfrage)
Gewicht der Robotermechanik ohne Antriebstechnik (insb. Motoren) [kg lbs]	40   88.2

<sup>\*</sup> Die angegebenen Werte sind Nominalangaben (Nenntraglast bezogen auf eine Nennleistung) und können in der Praxis je nach Applikation (Werkzeugdaten, Lastabstände, Reduzierung (teilweise) der Nennleistung bei Verwendung lebensmitteltauglicher Schmierstoffe, ...) abweichen. Bitte beachten Sie hierfür unsere technischen Datenblätter zur Belastbarkeit.



### Produkt-Datenblatt https://autonoxfinder.com/de/A 00034-T1

Download-Datum: 07.12.2025 Download-Uhrzeit: 13:18 UTC

#### **Getriebe-Artikelnummer für diese Robotermechanik:**

Funktion	Artikelnummer	Dokument
Antrieb der Oberarme	MT_BGR00013366-xx	Betriebsanleitung Getriebe Typ 3 (PDF)
Antrieb der Teleskopwelle für die Rotation y um Z	MT_BGR00018232-xx	Betriebsanleitung Getriebe Typ 1 (PDF)