

# KNICKARM articc6-1803-20kg

Artikelnummer: AT\_00014

Schmierstoff-Variante: Synthetische Schmierstoffe



**Beschreibung:**

Dieser Robotertyp basiert auf dem Prinzip der seriellen Kinematik. Alle Antriebe und Motorkabel werden mitbewegt. Der Roboter hat drei (3) translatorische und drei (3) rotatorische Freiheitsgrade.

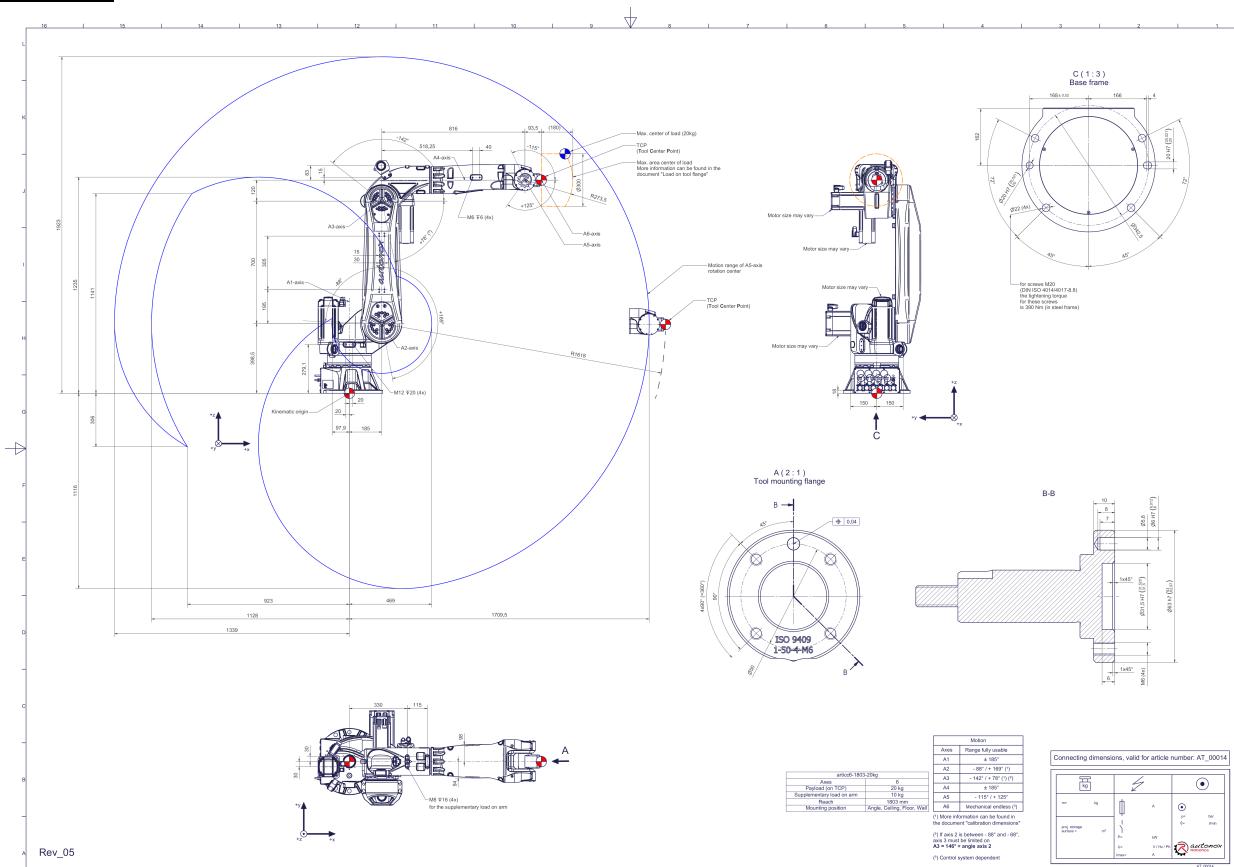
**Lieferumfang:**

Robotermechanik inkl. Getriebe, Montage kostenlos beigestellter Antriebstechnik, Mehrstündiger, protokollierter Testlauf als Qualitätsendkontrolle, Gewinde-Schutzkappen, Transport- und Verpackungsanleitung

**Notwendiges Zubehör:**

Teilesatz zum Anbau der Antriebstechnik. Dieser besteht bspw. aus Servomotor-Adapter, Servomotor-Kabel, Getriebe-Eingangsritzel, Steckerfeld (i. d.R. am Grundgestell).

**Anschlussmaße:**



Downloads: [Anschlussmaße \(PDF\)](#), [3D Modell \(STP\)](#), [3D Modell \(PDF\)](#)

Wir verweisen auf unsere [AGB](#) und [Nutzungsbedingungen](#).

## Technische Daten:

Verwendungsbereich	Standard (nicht hygienisch)
Kinematik	Seriell
Translatorische Freiheitsgrade (X,Y,Z)	3
Rotatorische Freiheitsgrade ( $\alpha,\beta,\gamma$ )	3
Nenntraglast [kg   lbs] *	20   44.1
Zusatzlast am Arm [kg   lbs]	10   22.0
Arbeitsbereichs-Reichweite [mm   in]	1803   71.0
Schmierstoffe der Lagerstellen	Synthetisch
Schmierstoffe der Getriebe	Synthetisch
Reinigung	Kein Hochdruck
Schutzklasse	IP64
Umgebungstemperatur [°C   °F]	0 bis +40   +32 bis +104
Relative Luftfeuchtigkeit [%]	95 (kondensationsfrei)
Einbaulage	Boden, Decke, Wand, Winkel
Gewicht der Robotermechanik ohne Antriebstechnik (insb. Motoren) [kg   lbs]	185   407.9

\* Die angegebenen Werte sind Nominalangaben (Nenntraglast bezogen auf eine Nennleistung) und können in der Praxis je nach Applikation (Werkzeugdaten, Lastabstände, Reduzierung (teilweise) der Nennleistung bei Verwendung lebensmitteltauglicher Schmierstoffe, ...) abweichen. Bitte beachten Sie hierfür unsere technischen Datenblätter zur Belastbarkeit.