

# DELTA RL4-600-3kg

**Artikelnummer:** AL\_10002



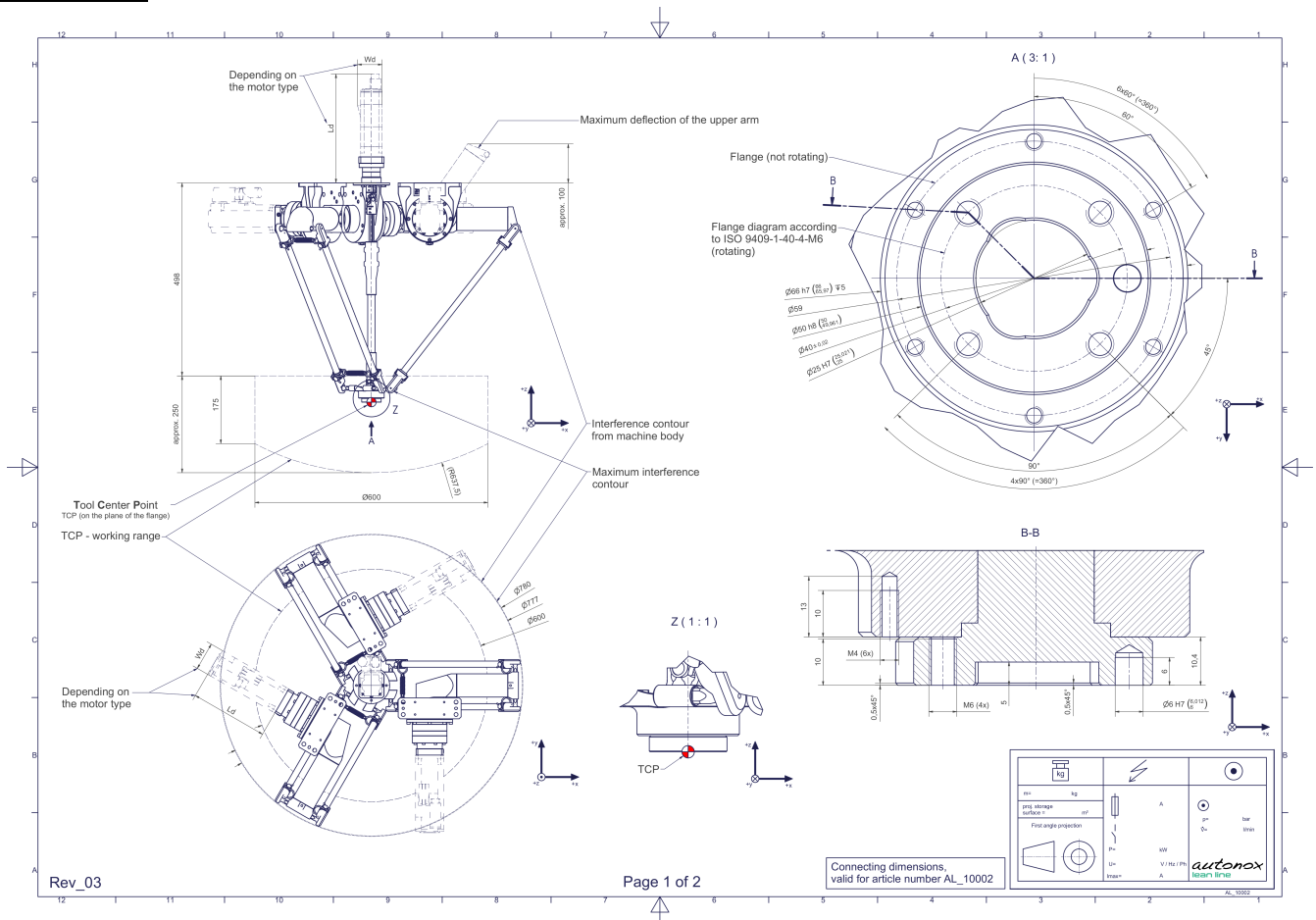
**Beschreibung:**

Dieser Robotertyp basiert auf dem Prinzip der parallelen Kinematik. Alle Antriebe sind ortsfest am Roboterkopf montiert. Motorkabel werden nicht bewegt. Der Roboter hat drei (3) translatorische und einen (1) rotatorischen Freiheitsgrad(e). Diese Robotermechanik zeichnet sich durch ihre attraktive Preisgestaltung aus. Aufgrund der Gelenkkonstruktion ist die Nenntlast begrenzt und die durchschnittliche Leistung und/oder Lebensdauer im Vergleich zu einer klassischen autonomen Mechanik reduziert. Der Roboter wird platzsparend in vormontierten Hauptbaugruppen ausgeliefert.

**Lieferumfang:**

Robotermechanik inkl. Getriebe, Servomotor-Adapter, Gewinde-Schutzkappen, Transport- und Verpackungsanleitung

**Anschlussmaße:**



**Downloads:** [Anschlussmaße \(PDF\)](#), [3D Modell \(STP\)](#), [3D Modell \(PDF\)](#).

Wir verweisen auf unsere [AGB](#) und [Nutzungsbedingungen](#).

© 2025 autonox Robotics GmbH | [www.autonox.com](http://www.autonox.com)

## Technische Daten:

Verwendungsbereich	Standard (nicht hygienisch)
Kinematik	Parallel
Translatorische Freiheitsgrade (X,Y,Z)	3
Rotatorische Freiheitsgrade ( $\alpha, \beta, \gamma$ )	1
Nenntraglast [kg   lbs] *	3   6.6
Arbeitsbereichs-Durchmesser [mm   in]	600   23.6
Arbeitshöhe außen [mm   in]	175   6.9
Arbeitshöhe Mitte [mm   in]	250   9.8
Max. Drehmoment der Rotation $\gamma$ um Z am Abtrieb [Nm   in.lbs]	7,2   63.7
Nennmoment der Rotation $\gamma$ um Z am Abtrieb [Nm   in.lbs]	4,8   42.5
Max. Drehzahl der Rotation $\gamma$ um Z am Abtrieb [1/min]	500
Nennzahl der Rotation $\gamma$ um Z am Abtrieb [1/min]	400
Lagertyp der Teleskopwelle(n)	Wälzlager
Lagertyp der Armgelenke	Gleitlager
Schmierstoffe der Lagerstellen	Lebensmitteltauglich (FO)
Schmierstoffe der Getriebe	Lebensmitteltauglich (FO)
Reinigung	Kein Hochdruck
Umgebungstemperatur [°C   °F]	0 bis +40   +32 bis +104
Relative Luftfeuchtigkeit [%]	95 (kondensationsfrei)
Einbaulage	Boden, Decke, Wand (auf Anfrage), Winkel (auf Anfrage)
Besonderheiten	Die Kopfplatte gehört nicht zum Lieferumfang, d.h. die Getriebeträger werden direkt an den Maschinenrahmen befestigt. Vorteile: kompakt, preiswert

\* Die angegebenen Werte sind Nominalangaben (Nenntraglast bezogen auf eine Nennleistung) und können in der Praxis je nach Applikation (Werkzeugdaten, Lastabstände, Reduzierung (teilweise) der Nennleistung bei Verwendung lebensmitteltauglicher Schmierstoffe, ...) abweichen. Bitte beachten Sie hierfür unsere technischen Datenblätter zur Belastbarkeit.

## Getriebe-Artikelnummer für diese Robotermechanik:

Funktion	Artikelnummer	Dokument
Antrieb der Oberarme	MT_WST00108764-xx-FO	Betriebsanleitung Getriebe Typ 3 (PDF)
Antrieb der Teleskopwelle für die Rotation $\gamma$ um Z	MT_WST00109440-xx-FO	Betriebsanleitung Getriebe Typ 1 (PDF)