

## **DELTA RL3-600-3kg**

**Artikelnummer:** AL\_10001



lean line

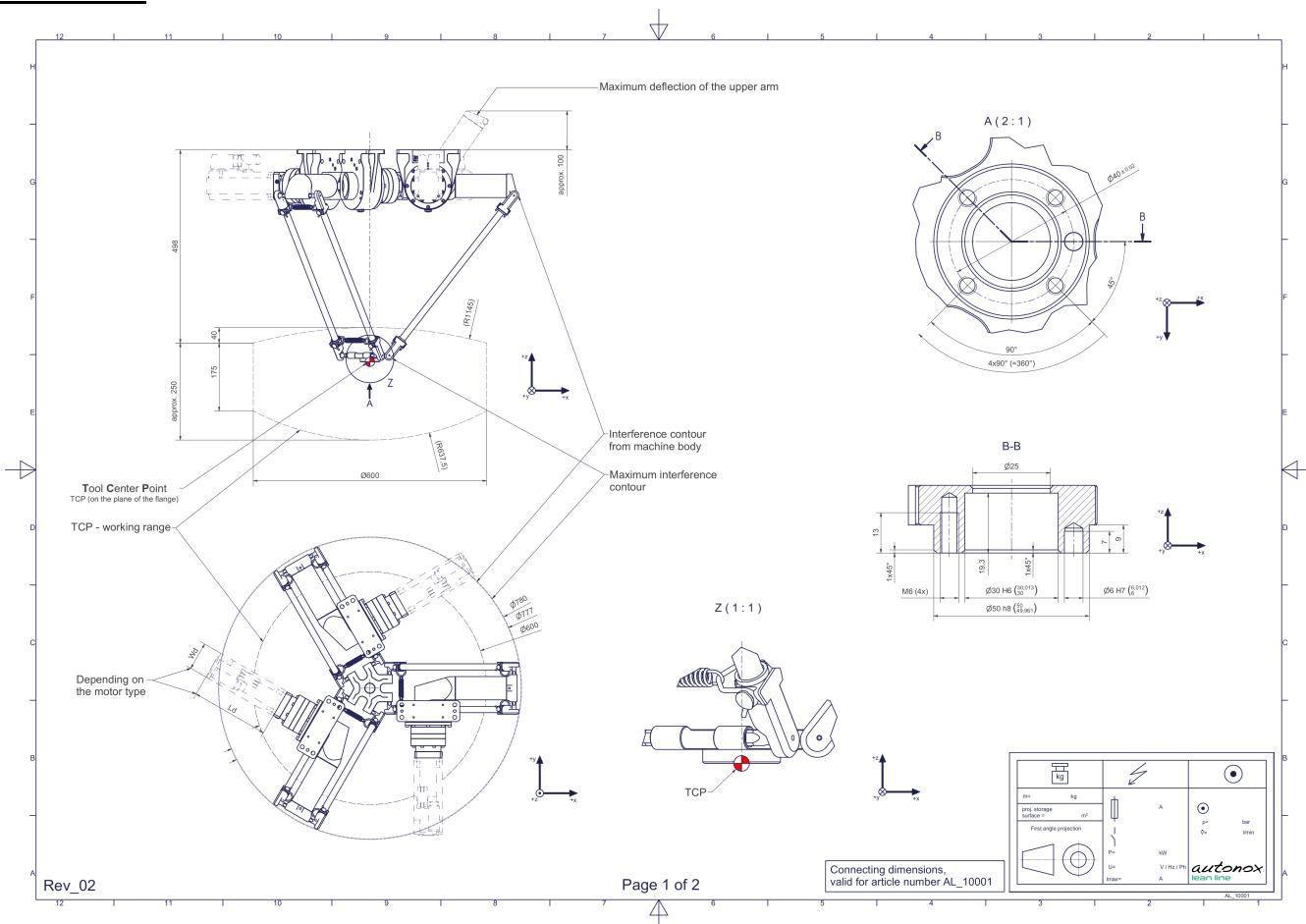
## Beschreibung:

Dieser Robotertyp basiert auf dem Prinzip der parallelen Kinematik. Alle Antriebe sind ortsfest am Roboterkopf montiert. Motorkabel werden nicht bewegt. Der Roboter hat drei (3) translatorische Freiheitsgrade. Diese Robotermechanik zeichnet sich durch ihre attraktive Preisgestaltung aus. Aufgrund der Gelenkkonstruktion ist die Nenntraglast begrenzt und die durchschnittliche Leistung und/oder Lebensdauer im Vergleich zu einer klassischen autonoxx Mechanik reduziert. Der Roboter wird platzsparend in vormontierten Hauptbaugruppen ausgeliefert.

## Lieferumfang:

Robotermechanik inkl. Getriebe, Servomotor-Adapter, Gewinde-Schutzkappen, Transport- und Verpackungsanleitung

### **Anschlussmaße:**



**Downloads:** [Anschlussmaße \(PDF\)](#) [3D Modell \(STP\)](#) [3D Modell \(PDF\)](#)

**Wir verweisen auf unsere [AGB](#) und [Nutzungsbedingungen](#).**

## Technische Daten:

<b>Verwendungsbereich</b>	Standard (nicht hygienisch)
<b>Kinematik</b>	Parallel
<b>Translatorische Freiheitsgrade (X,Y,Z)</b>	3
<b>Rotatorische Freiheitsgrade (<math>\alpha, \beta, \gamma</math>)</b>	0
<b>Nenntraglast [kg   lbs] *</b>	3   6.6
<b>Arbeitsbereichs-Durchmesser [mm   in]</b>	600   23.6
<b>Arbeitshöhe außen [mm   in]</b>	175   6.9
<b>Arbeitshöhe Mitte [mm   in]</b>	290   11.4
<b>Lagertyp der Armgelenke</b>	Gleitlager
<b>Schmierstoffe der Getriebe</b>	Lebensmitteltauglich (FO)
<b>Reinigung</b>	Kein Hochdruck
<b>Umgebungstemperatur [°C   °F]</b>	0 bis +40   +32 bis +104
<b>Relative Luftfeuchtigkeit [%]</b>	95 (kondensationsfrei)
<b>Einbaulage</b>	Boden, Decke, Wand (auf Anfrage), Winkel (auf Anfrage)
<b>Besonderheiten</b>	Die Kopfplatte gehört nicht zum Lieferumfang, d.h. die Getriebeträger werden direkt an den Maschinenrahmen befestigt. Vorteile: kompakt, preiswert

- \* Die angegebenen Werte sind Nominalangaben (Nenntraglast bezogen auf eine Nennleistung) und können in der Praxis je nach Applikation (Werkzeugdaten, Lastabstände, Reduzierung (teilweise) der Nennleistung bei Verwendung lebensmitteltauglicher Schmierstoffe, ...) abweichen. Bitte beachten Sie hierfür unsere technischen Datenblätter zur Belastbarkeit.

## Getriebe-Artikelnummer für diese Robotermechanik:

Funktion	Artikelnummer	Dokument
Antrieb der Oberarme	MT_WST00108764-xx-FO	Betriebsanleitung Getriebe Typ 3 (PDF)